**ICD שרת מול gui**

* כלל התקשורת של השרת מול ה-gui (אפליקציית web) תהיה בעזרת קבצי JSON.
* התקשורת תהיה דו- כיוונית.
* הודעות מהשרת לאפליקציה:
  + הודעות על מצב רחפן:

{

drone\_num: (int),

cmd: (string),

arg\_0:

arg\_1:

arg\_n:

}

Drone\_num- מציין את מספר הרחפן (הבית האחרון של כתובת ה-IP עבור הסימולטור).

Cmd- מציין את המצב הנוכחי של הרחפן (פירוט בהמשך).

Arg\_i: פרמטרים שונים אם יש.

* + - מצבי הרחפן האפשריים:
      * takeoff - הרחפן מבצע המראה.
      * rtl- הרחפן מבצע חזרה הביתה.
      * land- הרחפן בנחיתה.
      * landed- הרחפן נחת.
      * in\_mission- הרחפן מבצע משימה.
      * fin- סיום התקשורת.
  + הודעות תשובה על שאילתות:

{

cmd: (string)

query\_num: (int),

success: (boolean),

result:

}

Cmd- סוג ההודעה:

'query'- עבור תשובה על שאילתה.

'fin'- עבור סיום תקשורת.

'ack'- החזרת תשובת קבלה.

Query\_num- מספר השאילתה.

Success- האם השאילתה הצליחה (בוליאני).

Result- התשובה מהשאילתה.

* הודעות מהאפליקציה לשרת:
  + בקשת שאילתה:

{

cmd: (string)

query\_num: (int),

arg\_0:

arg\_1:

arg\_n:

}

Cmd- סוג ההודעה:

'query'- עבור תשובה על שאילתה.

'fin'- עבור סיום תקשורת.

'ack'- החזרת תשובת קבלה.

Query\_num- מספר השאילתה הרצויה.

Arg\_i: פרמטרים שונים אם יש.